

# ® BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND



DEUTSCHES
PATENT- UND
MARKENAMT

# ® Offenlegungsschrift

<sub>®</sub> DE 100 08 451 A 1

② Aktenzeichen: 100 08 451.6
 ② Anmeldetag: 23. 2. 2000
 ④ Offenlegungstag: 30. 8. 2001

(5) Int. Cl.<sup>7</sup>: **B 62 B 1/18** B 62 D 51/04

① Anmelder:

Bercher, Willi, 79802 Dettighofen, DE

(74) Vertreter:

Dipl.-Ing. Gregor Schuster, Dr.-Ing. Hartmut Schnabel, Dipl.-Phys. Silvia Lucht, 70174 Stuttgart ② Erfinder:

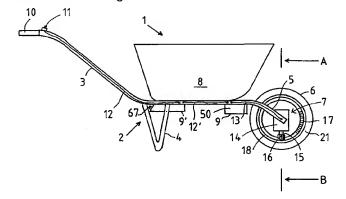
Bercher, Josef, 79802 Dettighofen, DE

Für die Beurteilung der Patentfähigkeit in Betracht zu ziehende Druckschriften:

| DE | 31 33 922 C2  |
|----|---------------|
| DE | 197 23 973 A1 |
| DE | 196 23 001 A1 |
| DE | 298 08 122 U1 |
| DE | 298 03 692 U1 |
| DE | 94 22 016 U1  |
| DE | 88 11 809 U1  |
| GB | 14 80 028     |
| US | 53 05 843 A   |
| US | 44 27 084     |
| US | 38 96 892     |
| US | 22 53 288     |
| EP | 09 13 311 A1  |
| EP | 08 67 353 A2  |

# Die folgenden Angaben sind den vom Anmelder eingereichten Unterlagen entnommen

- (54) Schubkarren mit einem elektrischen Antrieb zur Schubkraftunterstützung
- 57 Es wird ein Schubkarren (1) mit einem elektrischen Antrieb zur Schubkraftunterstützung vorgeschlagen, bei dem zur Verbesserung dessen Handhabung der elektrische Antrieb als in einem Rad (6) angeordneter Radnabenantrieb (7) ausgebildet ist.



#### Beschreibung

#### Stand der Technik

Die Erfindung geht aus von einem Schubkarren mit einem elektrischen Antrieb zur Schubkraftunterstützung nach der Gattung des Hauptanspruches.

Aus der DE-PS 31 33 922 ist ein derartiger Schubkarren mit einem auf einem schwenkbaren Rahmen montierten Elektromotor bekannt. Der Rahmen ist auf der Unterseite 10 der Wanne des Schubkarren angebracht und kann mittels eines an der Rückwand der Wanne angeordneten Hebels derart verschwenkt werden, dass wechselweise eine kraftschlüssige Verbindung zwischen dem Motor und dem Laufrad des Schubkarrens hergestellt oder wieder getrennt wer- 15 den kann. Eine Einstellbarkeit des Drehmomentes oder des Übersetzungsverhältnisses der Vorrichtung zur Kraftübertragung zwischen dem Motor und dem Laufrad ist hierbei nicht vorgesehen. Außerdem sind diese Vorrichtung und auch der Rahmen zur Halterung des Motors unverkleidet 20 und somit ungeschützt dem Schmutz und weiteren zu Defekten dieser Anordnung führenden Einflüssen ausgesetzt. Weiterhin ist an der Rückwand des bekannten Schubkarrens eine Elektrobatterie befestigt, was dazu beiträgt, dass der Massenschwerpunkt des Antriebes zur Schubkraftunterstüt- 25 zung und damit des gesamten Schubkarrens sehr hoch liegt.

## Die Erfindung und ihre Vorteile

Der erfindungsgemäße Schukarren mit den kennzeichnenden Merkmalen des Hauptanspruches hat demgegenüber den Vorteil, dadurch eine verbesserte Handhabung zu bieten, dass dessen Antrieb keine Angriffsfläche für Beschädigung oder Verschmutzung bietet, dass der Massenschwerpunkt des Antriebes und damit des gesamten Schubkarrens relativ niedrig und nahe dem Antriebsrad liegt und dass das vom Antrieb erzeugte Drehmoment den gegebenen Anforderungen entsprechend einstellbar ist.

Nach einer vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist das Steuerelement als Drehgriff ausgebildet, wobei das vom 40 Radnabenantrieb zur Schubkraftunterstützung zu erzeugende Drehmoment durch Drehung des Drehgriffs einstellbar ist. Ein mit einem Drehgriff als Steuerelement ausgerüsteter Schubkarren erlaubt die anforderungsgemäße Einstellung des vom Radnabenantrieb zu erzeugenden Drehmonentes, ohne dass die Hand oder einzelne Finger der Hand vom Griff gelöst werden müssen.

In weiteren vorteilhaften Ausgestaltungen der Erfindung ist das Steuerelement als ein mit einem Finger einer Hand, insb. mit einem Daumen, bedienbares Schiebe- oder Drehpotentiometer ausgebildet, das nahe einem am Ende der Deichsel angeordneten Handgriff angeordnet ist und womit eine Schaltung ansteuerbar ist, die die Versorgungsspannung für den Radnabenantrieb taktweise mit einem vom zu erzeugenden Drehmoment abhängigen Takt-Pausen-Verhältnis unterbricht. Hierdurch ergeben sich sehr bedienfreundliche Möglichkeiten, die vom Radnabenantrieb zu erbringende Schubkraftunterstützung den gegebenen Anforderungen anzupassen.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Er- 60 findung ist das Steuerelement als Schiebegriff ausgebildet, der eine auf dem Ende der Deichsel gegen die Kraft einer Feder axial verschiebbar gelagerte Griffhülse mit einem daran befestigten Kontaktelement aufweist, das in Abhängigkeit der Schiebestellung der Griffhülse die mit dem Kontaktelement elektrisch verbundene Batterie durch Kontaktieren von einzelnen Schaltkontakten derart mit zwischen den Schaltkontakten und dem Radnabenantrieb geschalteten

2

Anlasswiderständen verbindet, dass damit der wirksame Widerstandswert der Anlasswiderstände und damit das vom Radnabenantrieb erzeugte Drehmoment in Abhängigkeit von der Schiebestellung der Griffhülse und damit von der von einer Bedienperson aufgebrachten Schubkraft einstellbar ist. Dies ermöglicht, dass mit wachsender von der Bedienperson aufgebrachter Schubkraft das vom Radnabenantrieb zum Zweck der Schubkraftunterstützung erzeugte Drehmoment automatisch vergrößert wird.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der Radnabenantrieb als Gleichstrom-Reihenschluss-Motor mit einer in Reihe geschalteten Erregerwicklung ausgebildet, und sind Schalter vorgesehen, mit denen der Gleichstrom-Reihenschluss-Motor in einen ein Bremsmoment erzeugenden Generator umschaltbar ist, wobei die Erregerwicklung derart schaltbar ist, dass sie von der Batterie fremderregbar ist. Hierdurch ist es auf einfach Weise möglich, den Lauf eines beladenen Schubkarrens abzubremsen, wenn dieser einen Abhang hinuntergeschoben werden muss.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der über die Anlasswiderstände an die Batterie angeschlossene Gleichstrom-Reihenschluss-Motor zum Zweck des Umschaltens auf Generatorbetrieb von einem zwischen den Anlasswiderständen und der Batterie geschalteten Öffner von der Batterie und von einem zwischen der Erregerwicklung und dem Rotor des Gleichstrom-Reihenschluss-Motors geschalteten Öffner von der Erregerwicklung trennbar, und ist der Rotor des Gleichstrom-Reihenschluss-Motors über beidseitig des Rotors geschaltete Schließer auf einen Wärmeableitwiderstand schaltbar, wonach der Gleichstrom-Reihenschluss-Motor bei Einwirken eines äußeren Drehmomentes als Generator arbeitet, wenn die Erregerwicklung über einen Schließer an die Batterie angeschlossen ist. Zur Realisierung der aus zwei Öffnern und drei Schließern bestehenden Schalteranordnung reicht ein handelsüblicher Schütz mit zwei Aus- und drei Einschaltern aus, der zudem per Knopfdruck einfach zu bedienen ist.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der Radnabenantrieb als Reluktanzmotor ausgebildet und von einem von der Batterie gespeisten Wechselrichter mit Wechselstrom ansteuerbar, dessen Frequenz zum Einstellen des vom Reluktanzmotor zu erzeugenden Drehmomentes veränderbar ist. Dieser auch als Einphasenwechselstrom-Asynchronmotor bezeichnete Antrieb zeichnet sich durch Wartungsfreiheit, durch niedrige Herstellungskosten und durch einen hohen Leistungsfaktor aus.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der Radnabenantrieb mit dem Rad über eine Freilaufkupplung verbunden. Dies ermöglicht eine Verringerung des Verschleißes des Radnabenantriebes und auch eines ggf. in Kombination damit verwendeten Getriebes, wenn der Schubkarren bei ausgeschalteter elektrische Schubkraftunterstützung auf herkömmliche Weise benutzt wird.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der Radnabenantrieb mit dem Rad über eine Fliehkraftkupplung verbunden. Nach Abschalten des Radnabenantriebes kann hierdurch der Schubkarren in beide Richtungen frei bewegt werden, ohne dass sich der Antrieb hierbei mitdreht.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der Radnabenantrieb mit dem Rad über ein Zahnradgetriebe verbunden, was bei gegebener Drehzahl des Antriebsmotors eine Vergrößerung des von der Kombination, Motor-Getriebe, erzeugten Drehmomentes bewirkt.

Nach einer weiteren vorteilhaften Ausgestaltung der Erfindung ist der Radnabenantrieb mit dem Rad über eine Ausrückkupplung verbunden, die eine Antriebswelle mit einer

gewindespindelartigen Verzahnung aufweist, auf der ein erstes Zahnrad mit einer hierzu analogen Innenverzahnung drehbar derart angeordnet ist, dass bei einer Rotation der Antriebswelle das sich zunächst nicht mitdrehende erste Zahnrad gegen die Kraft einer Feder in axialer Richtung verlagerbar ist, bis es mit einem zweiten mit dem Rad kraftschlüssig verbundenen Zahnrad in Eingriff kommt, und dass bei Stillstand der Antriebswelle das erste Zahnrad von der Kraft der Feder aus der kraftschlüssigen Verbindung mit dem zweiten Zahnrad ausrückbar ist. Bei eingeschaltetem 10 Radnabenantrieb ergibt sich hierdurch eine sichere kraftschlüssige Verbindung zwischen dem Antrieb und dem Rad des Schubkarrens, während die Ausrückkupplung bei abgeschaltetem Antrieb wie ein in beide Drehrichtungen wirkender Freilauf funktioniert.

Weitere Vorteile und vorteilhafte Ausgestaltungen der Erfindung sind der nachfolgenden Beispielsbeschreibung, den Zeichnungen und den Ansprüchen entnehmbar.

#### Zeichnungen

Einige Ausführungsbeispiele der Erfindung sind in den Zeichnungen dargestellt und im Folgenden näher beschrieben. Es zeigen:

**Fig.** 1 einen Schubkarren gemäß der Erfindung mit einem 25 Radnabenantrieb,

Fig. 2 einen Schnitt durch den Radnabenantrieb entlang der Linie AB in Fig. 1,

**Fig.** 3 einen Schnitt durch einen die Schubkraft eines Benutzers des Schubkarren erfassenden und den Radnabenantrieb entsprechend ansteuernden Schiebegriff,

Fig. 4 einen Schaltplan eines über Anlasswiderstände angesteuerten Elektromotors des Radnabenantriebes,

Fig. 5 einen Schaltplan eines auf Generatorbetrieb umschaltbaren Elektromotors des Radnabenantriebes und

**Fig.** 6 einen Schnitt durch eine weitere Ausgestaltung des Radnabenantriebes mit einer Fliehkraftkupplung.

### Beschreibung des Ausführungsbeispiels

In Fig. 1 ist ein Schubkarren 1 mit einem Fahrgestell 2 dargestellt, das auf der einen Seite ein Paar Deichseln 3, in der Mitte zwei Standstützen 4 und auf seiner anderen Seite eine Radgabel 5 zur Halterung eines Rades 6 mit einem elektrischen Radnabenantrieb 7 aufweist. Zwischen den 45 Deichseln 3 und der Radgabel 5 ist auf dem Fahrgestellt 2 eine Vorichtung zur Aufnahme von zu transportierendem Material montiert, die im vorliegenden Ausführungsbeispiel als Wanne 8 ausgebildet ist, womit insb. Flüssigkeiten oder Schüttgut transportiert werden können. Die Vorrichtung 50 kann aber auch als Rahmen zur Beförderung von Steinen, Holzbalken oder anderen Feststoffen ausgebildet sein. Auf der Unterseite der Wanne 8 ist möglichst dicht am Rad 6 ein Gehäuse 9 vorzugsweise aus Blech angebracht, das der Aufnahme einer wiederaufladbaren in der Figur nicht dargestell- 55 ten Batterie 50 zum Betrieb des Radnabenantriebes 7 dient, die bspw. als Ni-Ca-Batterie ausgebildet sein kann. Ein weiteres Gehäuse 9' ist auf der dem Benutzer des Schubkarrens 1 zugewandten Hälfte der Unterseite der Wanne 8 derart angeordnet, dass eine daran angebrachte Ladezustandsanzeige 60 67 der Batterie 50 im Blickfeld des Schubkarrenbenutzers liegt. Je nach Ausführungsform des erfindungsgemäßen Schubkarrens 1 dient das Gehäuse 9' der Aufnahme weiter unter näher beschriebener Anlasswiderstände des Radnabenantriebes 7, einer Elektronik zur Steuerung der von der 65 Batterie 50 an den Radnabenantrieb 7 gelieferten elektrischen Energie oder aber eines Wechselrichters eines ebenfalls weiter unten näher erläuterten Reluktanzmotors. Die in

Gehäuse 9' angeordnete Elektronik ist mit der Batterie 50 im Gehäuse 9 über eine Steuerleitung 12' elektrisch verbunden. Letztlich weisen die beiden Deichseln 3 je einen an ihren Enden angeordneten Handgriff 10 auf, wobei nahe einem der Handgriffe 10 beim dargestellten Ausführungsbeispiel des Schubkarrens 1 ein Drucktaster 11 derart angebracht ist, dass er mit dem Daumen des Benutzers des Schubkarrens 1 leicht bedienbar ist.

Das Fahrgestell 2 besteht vorzugsweise aus einem rohrförmigen Material, das die Aufnahme von Steuerleitungen 12 zwischen dem Drucktaster 11, bzw. zwischen speziell ausgebildeten und weiter unten näher erläuterten Steuerelementen und dem Gehäuse 9', die Aufnahme der Steuerleitung 12' zwischen dem Gehäuse 9 und dem Gehäuse 9' und die Aufnahme von Stromkabeln 13 zwischen dem Gehäuse 9 und dem Radnabenantrieb 7 ermöglicht. Ein Ausführungsbeispiel des Radnabenantriebes 7 ist in der Figur so dargestellt, wie er nach Entfernen der diesseitigen Radkappe in Erscheinung tritt. Zu sehen ist ein als Gleichstrom-Reihenschluss-Motor ausgebildeter Elektromotor 14, der mit der Radgabel 5 fest verbunden ist und auf seiner aus der Unterseite herausragenden Antriebswelle 15 ein Ritzel 16 trägt, das in Eingriff mit einem Zahnkranz 17 steht, von dem der Übersichtlichkeit halber nur einige wenige Zähne in der Figur eingezeichnet sind. Der Zahnkranz 17 ist fest mit einer Felge 18 des Rades 6 verbunden, das, wie anhand von Fig. 2 noch näher erläutert wird, drehbar auf der festen Achsverbindung zwischen Radgabel 5 und Elektromotor 14 gelagert ist.

Die in Fig. 1 dargestellte Ausgestaltung des erfindungsgemäßen Schubkarrens 1 weist den Drucktaster 11 zum Einund Ausschalten des Radnabenantriebes 7, die im Gehäuse 9 gelagerte Batterie 50, bspw. eine Ni-Ca-Batterie, und einen davon über das Stromkabel 13 angetriebenen Gleichstrom-35 Elektromotor 14 auf. Der Benutzer des Schubkarrens 1 wird nun, falls die von ihm aufzubringende Schubkraft seine Körperkraft überschreitet, weil der beladene Schubkarren 1 bspw. eine Steigung hinaufgeschoben werden muss, den Drucktaster 11 betätigen, wodurch der Elektromotor 14 eingeschaltet wird und über seine Antriebswelle 15, über das Ritzel 16 und über den Zahnkranz 17 auf das Rad 6 ein Drehmoment ausübt, das auf den Schubkarren 1 zumindest einen Teil der vom Benutzer des Schubkarrens 1 aufzubringenden Schubkraft ausübt. Ohne Betätigung des Drucktasters 11 ist der Schubkarren 1 gemäß der Erfindung wie ein Schubkarren ohne elektromotorische Unterstützung zu be-

Anstelle eines Handgriffes 10 mit Drucktaster 11 kann der erfindungsgemäße Schubkarren 1 auch mit einem Drehgriff incl. Steuerelektronik versehen sein, wie er bei Elektromofas allgemein bekannter Stand der Technik ist und hier nicht näher erläutert wird. Hierdurch lässt sich das vom Elektromotor 14 erzeugte Drehmoment den gerade gegebenen Anforderungen gut anpassen. Die Steuerelektronik kann hierbei im Gehäuse 9' untergebracht werden.

Weiterhin kann das vom Radnabenantrieb zu erbringende Drehmoment über ein Schiebe- oder ein Drehpotentiometer eingestellt werden, das nahe einem der Handgriffe 10 derart an der Deichsel 3 befestigt ist, dass es bevorzugterweise mit dem Daumen bedienbar ist. Elektrisch verbunden ist das Potentiometer über Steuerleitung 12 mit der im Gehäuse 9' untergebrachten Steuerlektronik. Da auch diese Art der Steuerung elektrischer Motore aus dem Stand der Technik bspw. der elektrischen Bohrmaschinen oder der elektrischen Rollstühle bekannt ist, wird hier nicht näher darauf eingegangen.

Der Elektromotor 14 kann auch als schleifringloser Reluktanzmotor ausgebildet sein, der sich durch Wartungsfrei-

heit, niedrige Herstellungskosten und einen hohen Leistungsfaktor auszeichnet. Dessen Stator ist hierbei fest mit der Radgabel 5 und dessen Rotor, der in der Regel als unerregter ferromagnetischer Läufer ausgebildet ist, ist mit der Felge 18 des Rades 6 verbunden. Der zu dessem Betrieb erforderliche Wechselstrom wird aus dem von der Batterie gelieferten Gleichstrom unter Verwendung eines Wechselrichters gewonnen, der im Gehäuse 9' untergebracht ist, wobei wegen der Möglichkeit der elektronischen Regelung der Wechselstromfrequenz ein Anfahren des zu diesem Zweck 10 mit einer Anlaufwicklung im Stator ausgerüsteten Reluktanzmotors unter Last ohne Getriebe möglich ist. Zudem ist über die Wechselstromfrequenz das erzeugte Drehmoment einstellbar. Der Rotor des Reluktanzmotors kann auch im spannungsfreien Zustand in beide Richtungen verschleißfrei 15 gedreht werden, sodass ein damit ausgerüsteter Schubkarren nach Abschalten der Spannungsversorgung ohne elektrische Schubunterstützung auf herkömmliche Weise verwendbar ist, ohne hierbei einen Verschleiß des Elektromotors in Kauf nehmen zu müssen. Zudem übt ein spannungslos mitdrehen- 20 der Reluktanzmotor keinerlei Bremwirkung aus, die die vom Schubkarrenbenutzer aufzubringen Schubkraft vergrößern würde.

Der in Fig. 2 dargestellte Schnitt entlang der Linie AB in Fig. 1 zeigt eine mögliche Ausgestaltung des Rades 6 mit 25 Radnabenantrieb 7 im Detail. Hierbei bilden zwei Radkappen 19, 20 die Felge 18 zur Aufnahme eines Reifens 21 und umschließen einen Raum 22 zur Aufnahme des Elektromotors 14, der im vorliegenden Ausführungsbeispiel als Gleichstrom-Reihenschluss-Motor ausgebildet ist. Auf seiner Unterseite ist dessen Antriebswelle 15 angeordnet, die das mit dem Zahnkranz 17 in Eingriff stehende Ritzel 16 trägt. Der Zahnkranz 17 ist fest mit der Radkappe 20 verbunden

Der Elektromotor 14 ist über eine Befestigungsachse 23, 35 23' mit Außengewinde 24 fest mit der Radgabel 5 verbunden, wohingegen die beiden Radkappen 19, 20 über Kugellager 25, 26 drehbar auf der Befestigungsachse 23, 23' angeordnet sind, sodass das in Drehung versetzte Ritzel 16 über den Zahnkranz 17 das aus Radkappen 19, 20, Felgen 18 und 40 Reifen **21** bestehende Rad **6** ebenfalls in Drehung versetzen kann. Von innen nach außen sind je eine Distanzscheibe 27, 27', je ein Kugellager 25, 26, je eine Distanzhülse 28, 28' und je eine Beilagscheibe 29, 29' auf jedem der fest mit dem Elektromotor 14 verbundenen Stummel 23, 23' der Befesti- 45 gungsachse angeordnet und erlauben die Befestigung der von außen auf die Befestigungsachse 23, 23' aufgeschobenen Äste der Radgabel 5 mittels Muttern 30, 30' derart, dass sich eine mechanisch feste Verbindung zwischen dem Elektromotor 14 und der Radgabel 5 ergibt. Der rechte Stummel 50 23' der Befestigungsachse weist zudem eine Innenbohrung 31 auf, über die das aus einer Öffnung 32 der Radgabel 5 austretende Stromkabel 13 dem Elektromotor 14 zugeführt wird.

Zur Vergrößerung des vom Elektromotor 14 auf das Rad 6
übertragenen Drehmomentes ist zwischen Motor 14 und
Antriebwelle 15 ein Getriebe mit einem Übersetzungsverhältnis von 3 zu 1 vorgesehen, das sich bei einer den vorliegenden Raumverhältnissen entsprechenden Dimensionierung des Elektromotors 14 und bei dem Erfordernis einer ausreichenden Schubkraftunterstützung beim Anschieben eines voll beladenen Schubkarrens als vorteilhaft erwiesen hat. Um bei Benutzung des Schubkarrens 1 bei ausgeschaltetem Motor 14 das Mitlaufen und damit den Verschleiß des Motors zu verringern, ist dem Getriebe zudem eine Freilaufkupplung nachgeschaltet, die öffnet, wenn deren Abtriebsseite eine höhere Drehgeschwindigkeit hat als bspw. wegen eines Stillstandes des Motors deren Antriebsseite, und die

automatisch eine kraftschlüssige Verbindung zwischen dem Getriebe und der Antriebswelle 15 herstellt, wenn nach Einschalten des Elektromotors 14 die Drehgeschwindigkeit der mit dem Getriebe verbundenen Antriebsseite der Freilaufkupplung größer ist als die Drehgeschwindigkeit deren Abtriebsseite, die mit der Antriebswelle 15 verbunden ist. Da derartige Antriebselemente aus dem Stand der Technik bekannt sind, sind sie in Fig. 2 durch das Kästchen 33 nur angedeutet.

Soll der Schubkarren 1 in beide Richtungen bewegt, d. h., sowohl geschoben als auch gezogen werden, ist es vorteilhaft, als Ersatz für die Freilaufkupplung eine Ausrückkupplung vorzusehen, bei der die Abtriebswelle des Getriebes mit einer gewindespindelartigen Verzahnung versehen ist, auf der ein erstes Zahnrad mit einer hierzu analogen Innenverzahnung drehbar derart angeordnet ist, dass bei einer Rotation der Abtriebswelle des Getriebes das sich zunächst nicht mitdrehende erste Zahnrad gegen die Kraft einer Feder eine axiale Verlagerung auf der Abtriebswelle erfährt, bis das erste Zahnrad in Eingriff mit einem zweiten fest auf der Antriebswelle 15 sitzenden Zahnrad kommt, sodass sich ein Kraftschluss zwischen Getriebe und Antriebswelle 15 ergibt. Bei Stillstand des Elektromotors 14 und damit der Abtriebswelle des Getriebes wird das erste Zahnrad von der Kraft der Feder wieder aus der kraftschlüssigen Verbindung mit dem zweiten Zahnrad ausgerückt, das sich somit gemeinsam mit der Antriebwelle 15 und dem damit verbundenen Schubkarrenrad in beide Drehrichtungen frei bewegen kann. Da dieses Antriebselement insb. aus dem Stand der Technik der elektrischen Anlasser für kleinere Verbrennungsmotore bekannt ist, wird diese Kombination aus einem Getriebe und einer aus einem ersten axial verlagerbaren und einem zweiten fest sitzenden Zahnrad bestehenden Kupplung durch das Kästchen 33 nur angedeutet.

Fig. 3 zeigt einen Schiebegriff 34 mit einer auf dem Endstück der Deichsel 3 axial verschiebbar angeordneten Griffhülse 35. Zur Halterung des Schiebegriffs 34 ist in das Ende der rohrförmigen Deichsel 3 ein Stopfen 36 mit einer parallel zur Längsachse der Deichsel 3 liegenden Innenbohrung 37 mit einem Durchmesser eingesetzt, der dem Querschnittsdurchmesser einer in der Innenbohrung 37 verschiebbar gelagerten Halteachse 38 entspricht. Auf der der Deichsel 3 zugewandten Seite weist die Halteachse 38 ein scheibenförmiges Anschlagselement 39 auf, das ein Herausziehen der Halteachse 38 aus dem Stopfen 36 verhindert. Auf der anderen Seite der Halteachse 38 ist eine Abdeckscheibe 41 befestigt, die zudem mit dem der Deichsel 3 abgewandten Ende der Griffhülse 35 fest verbunden ist. Die Länge der Haltsachse 38 ist so dimensioniert, dass sich für den Schiebegriff 34 ein für die nachfolgend näher erläuterte Aufgabe ausreichender Bewegungshub ergibt. In der in Fig. 3 eingezeichneten Ruheposition wird die Griffhülse 35 des Schiebegriffs 34 von einer zwischen der Abdeckscheibe 41 und dem Stopfen 36 angeordneten Feder 40 gehalten. Ein Verschieben des Schiebegriffs 34 in Richtung Deichsel 3 ist nur gegen die Kraft der Feder 40 möglich, die demgemäß entsprechend zu dimensionieren ist.

Auf der der Halteachse 38 abgewandten Seite des Anschlagselementes 39 ist eine Kontaktfeder 42 mit einer Kontaktzunge 43 befestigt, die in der durch die Ruheposition des Schiebegriffs 34 gemäß Fig. 3 definierten Stellung ohne Kontakt mit einem der elektrischen Schaltkontakte 44 bis 48 ist, die ausgehend von der Kontaktzunge 43 in einer axial liegenden Reihe hintereinander angeordnet sind. Die Schaltkontakte 44 bis 48 können als über eine elektrisch isolierende Klebeverbindung mit der Innenwand der Deichsel 3 verbundene Kupferzungen ausgebildet sein. Über deren Oberseiten sind sie von der Kontaktzunge 43 kontaktierbar,

und an deren Unterseiten ist pro Schaltkontakt 44 bis 48 eine Steuerleitung 12a bis e angelötet. Eine weitere Steuerleitung 12f ist an der Kontaktzunge 43 elektrisch leitend befestigt. Wie bereits in Fig. 1 angedeutet ist, werden die Steuerleitungen 12a bis f von der Deichsel 3 zum Gehäuse 9 geführt, in dem sich die weiter unter näher beschriebenen und an den Steuerleitungen 12a bis e angeschlossenen Anlasswiderstände des Elektromotors 14 befinden. Vorteilhafterweise ist an den Enden der beiden Deichseln 3 des Schubkarren 1 je ein Schiebegriff 34 angebracht, wobei jedoch nur einer der beiden Schiebegriffe 34 mit den elektrischen Kontaktelementen 42 bis 48 ausgestattet ist.

Wird der Schubkarren 1 von einer Bedienperson über die Schiebegriffe 34 angehoben und vorwärts geschoben, bleiben die Schiebegriffe 34 so lange in der in Fig. 3 dargestellten Ruheposition, wie der Schubkarren 1 auf einem ebenen Weg geschoben wird und auf keine Hindernisse stößt. Wird der beladene Schubkarren 1 bspw. einen ansteigenden Weg hinaufgeschoben, bewirkt die von der Bedienperson vermehrt aufzubringende Schubkraft, dass die Schiebegriffe 34 20 gegen die Kraft der Federn 40 eine axiale Verschiebung in Richtung Deicheln 3 erfahren, und dass die Kontaktzunge 43 des mit den Kontaktelementen 42 bis 48 versehenen Schiebegriffes 34 in Kontakt mit einem der Schaltkontakte 44 bis 48 kommt, und zwar bei geringer Schubkraft mit 25 Schaltkontakt 44 und bei wachsender von der Bedienperson aufzubringender Schubkraft mit einem der weiteren Schaltkontakte 45 bis 48, wobei Schaltkontakt 48 bei maximal aufzubringender Schubkraft kontaktiert wird. Hierbei entspricht die Strecke von der Kontaktzunge 43 in Ruhepos- 30 ition gemäß Fig. 3 bis zum Schaltkontakt 48 dem durch den Abstand zwischen Abdeckscheibe 41 und Stirnfläche 49 des Stopfens 36 bestimmten maximalen Bewegungshub des Schaltgriffes 34.

Das Schaltbild gemäß Fig. 4 zeigt ein Symbol für die wie- 35 deraufladbare und im Gehäuse 9 (Fig. 1) untergebrachte Ni-Ca-Batterie 50, deren negativer Pol an das eine Ende einer Erregerwicklung 51 des Gleichstrom-Elektromotors 14 angeschlossen ist, deren anderes Ende mit der ersten Kohlebürste 52 des Elektromotors 14 verbunden ist, dessen zweite 40 Kohlebürste 53 an den ersten 54 von vier in Reihe geschalteten Anlasswiderständen 54 bis 57 angeschlossen ist. Zwischen den Anlasswiderständen 54 bis 57 und dem positiven Pol der Batterie 50 ist ein Umschalter 58 geschaltet, der der Einfachheit halber als Drehschalter skizziert ist, der aber die 45 in Fig. 3 dargestellte Kontaktanordnung 42 bis 48 darstellt. Demgemäß sind auch die einzelnen Kontakte des Umschalters 58 mit den Zahlen 42 bis 48 gekennzeichnet. Eine diesbezügliche Entsprechung finden auch die in Fig. 3 eingezeichneten Steuerleitungen 12a bis f, die, wie Fig. 4 zeigt, 50 die Schaltkontakte 44 bis 48 mit den Anlasswiderständen 54 bis 57 (12a bis e) und die Kontaktfeder 42 mit der Batterie 50 (12f) verbinden. Daraus ist ersichtlich, dass die in Fig. 4 eingezeichnete Stellung des Umschalters 58 derjenigen der Kontaktzunge 43 gemäß Fig. 3 gegenüber den Schaltkon- 55 takten 44 bis 48 entspricht.

Wie das Schaltbild gemäß Fig. 4 zeigt, ist der Gleichstrom-Elektromotor 14, 51, 52, 53 als Reihenschlussmotor geschaltet, dem zur Steuerung des zu erzeugenden Drehmomentes vier Anlasswiderstände vorgeschaltet sind. Bei der in Fig. 3 und 4 gezeigten Stellung des Umschalters 58 (42 bis 48) ist der Elektromotor 14 von der Batterie 50 getrennt. Wird die Kontaktzunge 43 mit dem Schaltkontakt 44 kurzgeschlossen, sind zwischen Elektromotor 14 und Batterie 50 alle Anlasswiderstände 54 bis 57 vorgeschaltet, so dass ein minimaler Strom fließt und vom Motor 14 nur ein geringes Drehmoment erzeugt wird. Bei einer weiteren Betätigung des Umschalters 58 ergibt sich ein Kurzschluss zwischen

Kontaktzunge 43 und Schaltkontakt 45, der über die Steuerleitung 12d mit der Lötverbindung zwischen den Anlasswiderständen 56 und 57 elektrisch verbunden ist. Folglich bleiben zwischen Motor 14 und Batterie 50 nur noch die Anlasswiderstände 54 bis 56 geschaltet. Der Strom für den Motor 14 und damit das von ihm erzeugte Drehmoment vergrößern sich. Eine weitere Betätigung des Schalters 58 führt zu einem Kurzschluss zwischen Kontaktzunge 43 und Schaltkontakt 46, der über Steuerleitung 12c an die Verbindung zwischen Anlasswiderstand 55 und 56 angeschlossen ist. Als Anlasswiderstände sind nun nur noch die Widerstände 54 und 55 wirksam. Kontaktiert die Kontaktzunge 43 den Schaltkontakt 47, der über die Steuerleitung 12b an die Verbindung zwischen den Widerständen 54 und 55 angeschlossen ist, kann nur noch der Anlasswiderstand 54 den von der Batterie 50 zum Elektromotor 14 fließenden Strom begrenzen. Eine direkte Verbindung zwischen Batterie 50 und Elektromotor 14 ergibt sich, wenn die Kontaktzunge 43 den Schaltkontakt 48 berührt, der über die Steuerleitung 12a an die elektrische Verbindung zwischen Anlasswiderstand 54 und zweiter Kohlebürste 53 angeschlossen ist. Im letzteren Fall fließt der maximale Strom und wird vom Elektromotor 14 demgemäß das maximale Drehmoment erzeugt. Vorteilhaft ist hierbei, dass sich der Widerstandwert der wirksamen Anlasswiderstände nicht merkbar ändert, wenn die Kontaktzunge 43 von einem der Schaltkontakte 45 bis 48 so weit zurückgezogen wird, dass sie gleichzeitig den betreffenden Schaltkontakt und einen weiter links (Fig. 3) oder weiter unten (Fig. 4) liegenden Schaltkontakt berührt, was bei der in Fig. 3 dargestellten einfachen Anordnung der Kontaktelemente 43 bis 48 möglich ist. Elektrisch ergibt sich hierbei eine Parallelschaltung zwischen der dem betreffenden Schaltkontakt (z. B. 47) zugeordneten Steuerleitung (z. B. 12b) und dem vom daneben liegenden Schaltkontakt (z. B. 46) zugeschalteten Anlasswiderstand (z. B. 55), wobei sich der ohmsche Widerstand dieser Parallelschaltung (z. B. von Steuerleitung 12b und Widerstand 55) kaum vom ohmschen Widerstand der betreffenden Steuerleitung (z. B. 12b) unterscheidet. Erst wenn die Kontaktzunge 43 ausschließlich den neuen Schaltkontakt (z. B. 46) berührt, ergibt sich eine sprunghafte Veränderung des Widerstandswertes des wirksamen Anlasswiderstandes (z. B. eine Vergrößerung um den Wert des Widerstandes 55).

Fig. 5 zeigt eine Möglichkeit, den Elektromotor 14 mit der in Reihe geschalteten Erregerwicklung 51 durch Betätigung weniger Schalter 59 bis 63 zu einen fremderregten Generator 14' umzufunktionieren, der ein Bremsmoment auf den damit ausgerüsteten Schubkarren ausübt. Der aus den Widerständen 54 bis 57, den Steuerleitungen 12a bis e und dem Umschalter 58 bestehende Anlasser 64 ist in Fig. 5 als Kästchen eingezeichnet. Ansonsten ist der Schaltplan gemäß Fig. 5 gegenüber dem Schaltplan gemäß Fig. 4 ergänzt durch einen Wärmeableitwiderstand 65, durch einen Schließer 59 zwischen der ersten Kohlebürste 52 des Elektromotores 14 und dem unteren Anschluss des Widerstandes 65 und durch einen Schließer 61 zwischen der zweiten Kohlebürste 53 und dem oberen Anschluss des Widerstandes 65. Weiterhin ist ein Öffner 60 geschaltet zwischen der ersten Kohlebürste 52 und der Erregerwicklung 51 und ein weiterer Öffner 63 zwischen dem Anlasser 64 und der Batterie 50. Letztlich ist die Erregerwicklung 51, die über einen Anschluss an den negativen Pol der Batterie 50 geschaltet ist, mit dem anderen Anschluss über einen Vorschaltwiderstand 66 und einen Schließer 62 an den positiven Pol des Batterie 50 angeschlossen. Realisierbar ist die hierfür erforderliche Schalterkombination mittels eines handelsüblichen Schützes mit zwei Aus- und drei Einschaltern, der von der Batterie 50 mit Energie versorgt wird.

Bei der in Fig. 5 eingezeichneten Stellung der Schalter 59 bis 63 ist der Elektromotor 14, wie auch in Fig. 4 dargestellt, in Reihe mit der Erregerwicklung 51, der Batterie 50 und dem Anlasser 64 geschaltet. Eine Umschaltung der Elektromotors 14 auf Generatorbetrieb erfolgt, indem durch Öffnen des Schalters 60 der Motor 14 von der Erregerwicklung 51 und durch Öffnen des Schalters 63 der Motor 14 von der Batterie 50 getrennt wird. Durch Schließen des Schalters 62 wird die Erregerwicklung 51 über den Widerstand 66 an die Batterie 50 angeschlossen und mit Strom versorgt. Und durch Schließen der Schalter 59 und 61 wird die bei Einwirkung eines äußeren Drehmomentes nun als Generator 14' arbeitende Elektromaschine mit dem Wärmeableitwiderstand 65 verbunden.

Fig. 6 zeigt eine vorteilhafte Ausgestaltung des in Fig. 2 15 7, 7' Radnabenantrieb dargestellten Radnabenantriebes 7, wobei lediglich die technischen Elemente dargestellt sind, in denen sich der Radnabenantrieb 7' gemäß Fig. 6 von dem bereits beschriebenen Radnabenantrieb 7 gemäß Fig. 2 unterscheidet. Ansonsten wird Bezug genommen auf die in Fig. 2 dargestellten Ele- 20 12, 12' Steuerleitungen mente. Hierbei liegt die Drehachse eines Elektromotors 14" koaxial zur Drehachse des in Fig. 6 (nicht dargestellten) Rades 6, und nicht radial hierzu, wie die Drehachse des in Fig. 2 dargestellten Elektromotors 14. Die eine Seite des Elektromotors 14" ist mit der Befestigungsachse 23' verbunden, die 25 15 Antriebswelle in Fig. 6 nur skizzenhaft dargestellt ist und ansonsten, wie in Fig. 2 gezeigt, ausgebildet ist. Dessen andere Seite ist über eine Fliehkraftkupplung 68 mit einem ersten Ritzel 69 verbunden, das mit einem mittels zweier Kugellager 71, 72 im schraffiert gezeichneten Gehäuseteil 73 des Elektromotors 30 14" drehbar gelagerten zweiten Ritzel 70 in Eingriff steht, Das zweite Ritzel 70 sitzt zusammen mit einem dritten Ritzel 74 fest auf einer gemeinsamen Welle 82. Dieses dritte Ritzel 74 greift ein in einen mit der linken Radkappe 19 verbundenen Zahnkranz 75. Hierbei bewirken die geringen Ra- 35 dien der Ritzel 69 und 74 und die demgegenüber größeren Radien des zweiten Ritzels 70 und des Zahnkranzes 75 ein Übersetzungsverhältnis, das auch bei langsamerem Voranschieben der erfindungsgemäßen Schubkarre eine für eine optimale Drehmomentenentwicklung des Elektromotors 40 14" geeignete Drehzahl erlaubt.

Auf der der Befestigungsachse 23' gegenüberliegenden Seite weist der Radnabenantrieb 7' eine Befestigungswelle 76 auf, von der das eine Ende 78 einen quadratischen Querschnitt aufweist, auf dem eine Drehmomentenabstützung 77 mit einer ebensolchen Ausnehmung 79 sitzt, die fest mit einem Ast der Radgabel 5 verbunden ist. Zudem ist die Befestigungswelle 76 mittels der Mutter 30 mit dem einen Ast der Radgabel 5 verschraubt. Weiterhin weist die Befestigungswelle **76** weiter innen eine tellerförmige Ausformung 50 80 auf, womit die Welle 76 fest in den Gehäuseteil 73 eingepasst ist. Letztlich ist die Welle 76 auf ihrer dem Elektromotor 14" zugewandten Seite mit einem Achsstummel 81 versehen, der als Stützlager für das erste Ritzel 69 dient.

Über die Befestigungsachse 23' und die Befestigungswelle 76 ist der Elektromotor 14" des Radnabenantriebes 7 drehfest mit der Radgabel 5 verbunden. Wird er eingeschaltet, greift ab einer bestimmten Drehzahl die Fliehkraftkupplung 68, und über die Ritzel 69, 70 und 74 und über den mit dem Ritzel 74 in Eingriff stehenden und fest mit der Rad- 60 kappe 19 und damit mit dem Rad 6 verbundenen Zahnkranz 75 wird auf das Rad 6 der Schubkarre ein Drehmoment übertragen. Bei ausgeschaltetem Elektromotor 14" ist die Fliehkraftkupplung 68 entkuppelt und offen, so dass die Schubkarre auf herkömmliche Art ohne Schubkraftunter- 65 stützung genutzt werden kann. Hierbei drehen sich zwar die Ritzel 69, 70 und 74 mit, der Elektromotor 14" wird dabei aber nicht in Drehung versetzt, sodass sich hierbei auch kein

Verschleiß des Elektromotors 14" ergibt.

Alle in der Beschreibung, den nachfolgenden Ansprüchen und den Zeichnungen dargestellten Merkmalen können sowohl einzeln als auch in beliebiger Form miteinander erfindungswesentlich sein.

#### Bezugszahlenliste

- 1 Schubkarren
- 2 Fahrgestell
  - 3 Deichseln
- 4 Standstützen
- 5 Radgabel
- 6 Rad
- - 8 Wanne
  - 9,9' Gehäuse
  - 10 Handgriff
  - 11 Drucktaster
- - 12a-f Steuerleitungen
  - 13 Stromkabel
  - 14, 14" Elektromotor
  - 14' Generator
- - 16 Ritzel
  - 17 Zahnkranz
  - 18 Felge
  - 19, 20 Radkappen
- 21 Reifen
  - 22 Raum zwischen den Radkappen
  - 23, 23' Befestigungsachse
  - 24 Außengewinde
- 25, 26 Kugellager
- 27, 27' Distanzscheibe
  - 28, 28' Distanzhülse
  - 29, 29' Beilagscheibe
  - 30, 30' Mutter
- 31 Innenbohrung
- 32 Öffnung in der Radgabel
  - 33 Kästchen
  - 34 Schiebegriff
  - 35 Griffhülse
  - 36 Stopfen
- 37 Innenbohrung
  - 38 Halteachse
  - 39 Anschlagselement
  - 40 Feder
  - 41 Abdeckscheibe
- 42 Kontaktfeder
- 43 Kontaktzunge
- 44-48 Schaltkontakte
- 49 Stirnfläche des Stopfens 36
- 50 Batterie
- 51 Erregerwicklung
  - 52 erste Kohlebürste
  - 53 zweite Kohlebürste
  - 54-57 Anlasswiderstände
  - 58 Umschalter
- 59, 61, 62 Schließer
  - 60, 63 Öffner
  - 64 Anlasser
  - 65 Wärmeableitwiderstand
  - 66 Vorschaltwiderstand
- 67 Ladezustandsanzeige
  - 68 Fliehkraftkupplung
  - **69** 1. Ritzen
  - **70 2**. Ritzel

10

10

15

11

71, 72 Kugellager

73 Gehäuseteil des Elektromotors 14"

74 3. Ritzel

75 Zahnkranz

76 Befestigungswelle

77 Dehmomentenabstützung

78 Wellenende

79 quadratische Ausnehmung von 77

80 tellerförmige Ausformung

**81** Achsstummel

82 Welle

#### Patentansprüche

#### 1. Schubkarren (1)

- mit einem elektrischen Antrieb zur Schubkraftunterstützung,
- mit einer am Schubkarren (1) befestigten Batterie (50) zur Versorgung des elektrischen Antriebes mit Energie und
- mit einem auf einer Deichsel (3) des Schubkarren (1) angeordneten und mit dem elektrischen Antrieb über Steuerleitungen (12) elektrisch verbundenen Steuerelement, dadurch gekennzeichnet
- dass der elektrische Antrieb als in einem Rad
   (6) des Schubkarren (1) angeordneter Radnabenantrieb (7) ausgebildet ist und
- dass das Steuerelement derart ausgebildet ist,
   dass damit das vom Radnabenantrieb (7) zur 30
   Schubkraftunterstützung erzeugte Drehmoment einstellbar ist
- 2. Schubkarren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das Steuerelement als Drehgriff ausgebildet ist, wobei das vom Radnabenantrieb (7) zur 35 Schubkraftunterstützung zu erzeugende Drehmoment durch Drehung des Drehgriffs einstellbar ist.
- 3. Schubkarren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das Steuerelement als ein mit einem Finger einer Hand, insb. mit einem Daumen, bedienbares 40 Schiebepotentiometer ausgebildet ist, das nahe einem am Ende der Deichsel (3) angeordneten Handgriff (10) angeordnet ist.
- 4. Schubkarren nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass das Steuerelement als ein mit einem Finger einer Hand, insb. mit einem Daumen, bedienbares Drehpotentiometer ausgebildet ist, das nahe einem am Ende der Deichsel (3) angeordneten Handgriff (10) angeordnet ist.
- 5. Schubkarren nach Anspruch 1, dadurch gekenn- 50 zeichnet, dass das Steuerelement als Schiebegriff (34) ausgebildet ist, der eine auf dem Ende der Deichsel (3) gegen die Kraft einer Feder (40) axial verschiebbar gelagerte Griffhülse (35) mit einem daran befestigten Kontaktelement (42, 43) aufweist, das in Abhängigkeit 55 der Schiebestellung der Griffhülse (35) die mit dem Kontaktelement (42, 43) elektrisch verbundene Batterie (50) durch Kontaktieren von einzelnen Schaltkontakten (44-48) derart mit zwischen den Schaltkontakten (44–48) und dem Radnabenantrieb (7) geschalteten 60 Anlasswiderständen (54-57) verbindet, dass damit der wirksame Widerstandswert der Anlasswiderstände (54-57) und damit das vom Radnabenantrieb (7) erzeugte Drehmoment in Abhängigkeit von der Schiebestellung der Griffhülse (35) und damit von der von ei- 65 ner Bedienperson aufgebrachten Schubkraft einstellbar
- 6. Schubkarren nach Anspruch 1, dadurch gekenn-

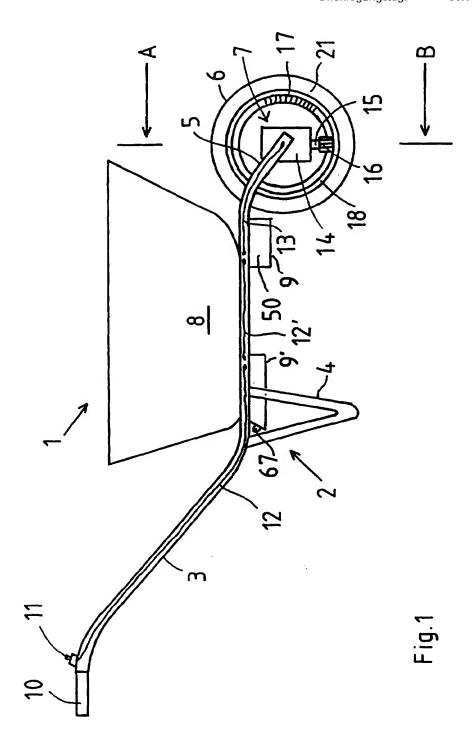
zeichnet, dass der Radnabenantrieb (7) als Gleichstrom-Reihenschluss-Motor (14) mit einer in Reihe geschalteten Erregerwicklung (51) ausgebildet ist, und dass Schalter (59–63) vorgesehen sind, mit denen der Gleichstrom-Reihenschluss-Motor (14) in einen ein Bremsmoment erzeugenden Generator (14') umschaltbar ist, wobei die Erregerwicklung (51) derart schaltbar ist, dass sie von der Batterie (50) fremderregbar ist.

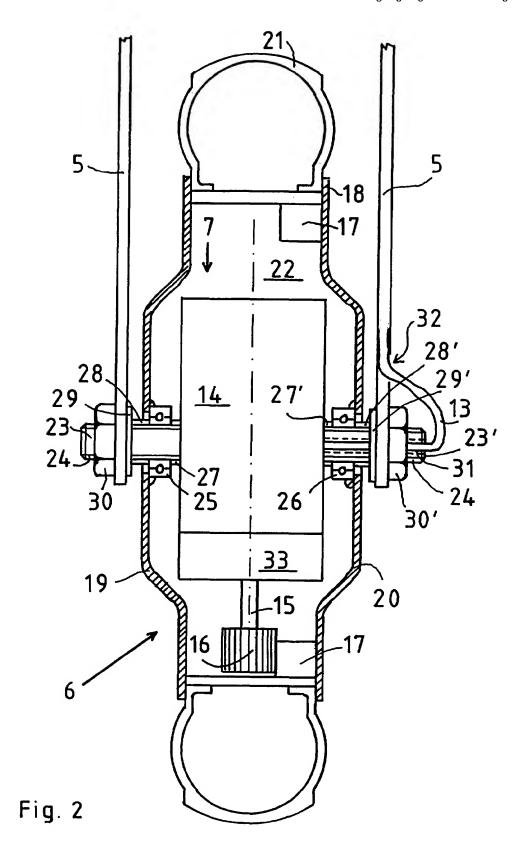
12

- 7. Schubkarren nach Anspruch 6, dadurch gekennzeichnet, dass der über die Anlasswiderstände (54–57) an die Batterie (50) angeschlossene Gleichstrom-Reihenschluss-Motor (14) zum Zweck des Umschaltens auf Generatorbetrieb von einem zwischen den Anlasswiderständen (54-47) und der Batterie (50) geschalteten Öffner (63) von der Batterie (50) und von einem zwischen der Erregerwicklung (51) und dem Rotor des Gleichstrom-Reihenschluss-Motors (14) geschalteten Öffner (60) von der Erregerwicklung (51) trennbar ist, und dass der Rotor des Gleichstrom-Reihenschluss-Motors (14) über beidseitig des Rotors geschaltete Schließer (59, 61) auf einen Wärmeableitwiderstand (65) schaltbar ist, wonach der Gleichstrom-Reihenschluss-Motor (14) bei Einwirken eines äußeren Drehmomentes als Generator (14') arbeitet, wenn die Erregerwicklung (51) über einen Schließer (62) an die Batterie (50) angeschlossen ist.
- 8. Schubkarren nach Anspruch 1 bis 4, dadurch gekennzeichnet, dass der Radnabenantrieb (7) als Reluktanzmotor ausgebildet ist, der von einem von der Batterie (50) gespeisten Wechselrichter mit Wechselstrom ansteuerbar ist, dessen Frequenz zum Einstellen des vom Reluktanzmotor zu erzeugenden Drehmomentes veränderbar ist.
- 9. Schubkarren nach Anspruch 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, dass der Radnabenantrieb (7) mit dem Rad (6) über eine Freilaufkupplung verbunden ist.
- 10. Schubkarren nach Anspruch 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, dass der Radnabenantrieb (7') mit dem Rad (6) über eine Fliehkraftkupplung (68) verbunden ist.
- 11. Schubkarren nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Radnabenantrieb (7) mit dem Rad (6) über ein Zahnradgetriebe verbunden ist.
- 12. Schubkarren nach Anspruch 1 bis 5 oder 11, dadurch gekennzeichnet, dass der Radnabenantrieb (7) mit dem Rad (6) über eine Ausrückkupplung verbunden ist, die eine Antriebswelle mit einer gewindespindelartigen Verzahnung aufweist, auf der ein erstes Zahnrad mit einer hierzu analogen Innenverzahnung drehbar derart angeordnet ist, dass bei einer Rotation der Antriebswelle das sich zunächst nicht mitdrehende erste Zahnrad gegen die Kraft einer Feder in axialer Richtung verlagerbar ist, bis es mit einem zweiten mit dem Rad (6) kraftschlüssig verbundenen Zahnrad in Eingriff kommt, und dass bei Stillstand der Antriebswelle das erste Zahnrad von der Kraft der Feder aus der kraftschlüssigen Verbindung mit dem zweiten Zahnrad ausrückbar ist.

Hierzu 4 Seite(n) Zeichnungen

- Leerseite -





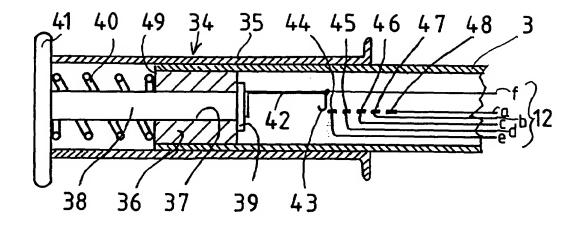


Fig. 3

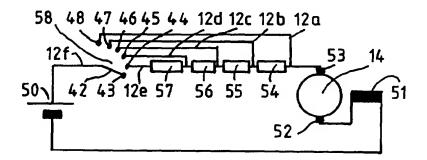


Fig. 4

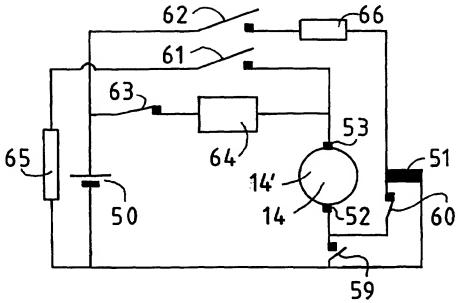


Fig. 5

